

# Baureihe DCGM 36 T31

Series DCGM 36 T31



DC-MOTOREN MIT STIRNRADGETRIEBE



Ø 36 mm



12/24 V/DC



1,5 - 440 min<sup>-1</sup>



0,3 - 2,1 Nm

# DCGM 36 T31

DC MOTORS WITH SPUR GEAR



Ø 36 mm



12/24 V/DC



1,5 - 440 min<sup>-1</sup>



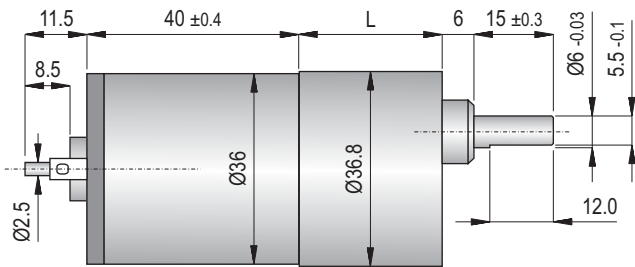
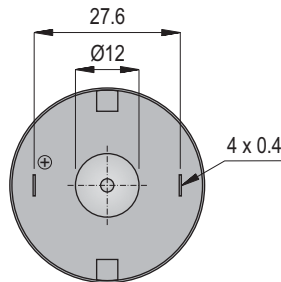
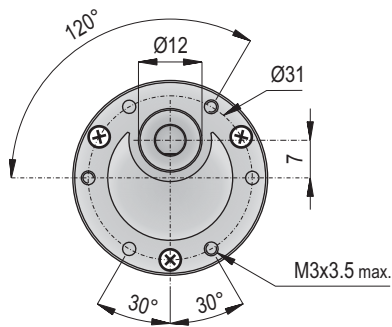
0,3 - 2,1 Nm



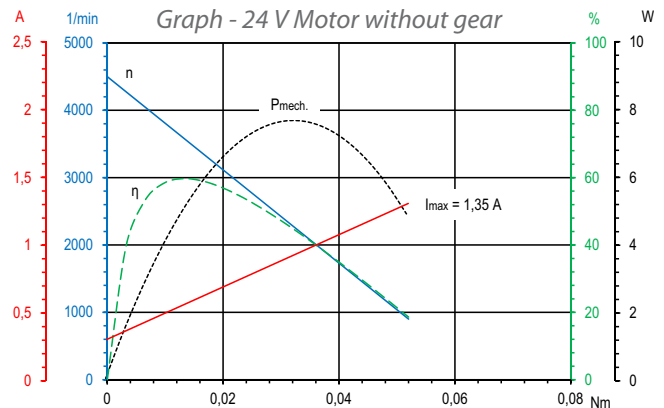
-



optional



Kennlinie - 24 V Motor ohne Getriebe



## Technische Daten / Technical data

Schutzart IP 30 / Protection class IP 30

Bestell-Nr. Order-No.	Nennspannung Nominal voltage	Leerlaufdrehzahl No-load speed	Maximalmoment Maximum torque	Nennmoment Nominal torque	Nennstrom Nominal current	Übersetzung Gear ratio	Maß L Dim. L
614.043   614.063	12   24 V/DC	1,5 min <sup>-1</sup>	2,10 Nm	2,00 Nm	~0,7   0,4 A	3000:1	32,0 mm
614.042   614.062	12   24 V/DC	4 min <sup>-1</sup>	1,90 Nm	1,80 Nm	~0,7   0,4 A	1000:1	29,5 mm
614.041   614.061	12   24 V/DC	8 min <sup>-1</sup>	1,80 Nm	1,70 Nm	~0,7   0,4 A	500:1	29,5 mm
614.017   614.037	12   24 V/DC	17 min <sup>-1</sup>	1,80 Nm	1,60 Nm	~0,8   0,5 A	250:1	27,0 mm
614.015   614.035	12   24 V/DC	22 min <sup>-1</sup>	1,80 Nm	1,50 Nm	~0,8   0,5 A	200:1	27,0 mm
614.013   614.033	12   24 V/DC	29 min <sup>-1</sup>	1,50 Nm	1,15 Nm	~0,8   0,5 A	150:1	27,0 mm
614.011   614.031	12   24 V/DC	36 min <sup>-1</sup>	1,50 Nm	0,90 Nm	~0,8   0,5 A	120:1	27,0 mm
614.010   614.030	12   24 V/DC	44 min <sup>-1</sup>	1,50 Nm	0,85 Nm	~0,8   0,5 A	100:1	24,5 mm
614.007   614.027	12   24 V/DC	58 min <sup>-1</sup>	1,00 Nm	0,65 Nm	~0,8   0,5 A	75:1	24,5 mm
614.005   614.025	12   24 V/DC	88 min <sup>-1</sup>	0,70 Nm	0,40 Nm	~0,8   0,5 A	50:1	24,5 mm
614.003   614.023	12   24 V/DC	146 min <sup>-1</sup>	0,50 Nm	0,28 Nm	~0,8   0,5 A	30:1	22,0 mm
614.001   614.021	12   24 V/DC	440 min <sup>-1</sup>	0,30 Nm	0,10 Nm	~0,8   0,5 A	10:1	19,5 mm

Diese Angaben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand des Motors. Abweichungen von ±10% sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.  
These data are measured average values at cold engine. Deviations from ±10% are possible. Subject to change without notice.



GERD SEEFRID GMBH • Theodor-Heuss-Straße 35 • DE-61118 Bad Vilbel-Dortelweil  
Fon +49 (0)6101 5252-0 • Fax +49 (0)6101 5252-18 • vertrieb@seefrid.de • www.seefrid.com

**Allgemeines**

Alle Angaben zu DC-Motoren und DC-Linearantrieben sind Mittelwerte gemessen im kalten Zustand. Abweichungen von  $\pm 10\%$  sind möglich. Technische Änderungen vorbehalten.

Aktuelle Informationen finden Sie auf unserer Internetseite unter [www.seefrid.com](http://www.seefrid.com).

*General*

*All data to DC motors and DC linear actuators are measured average values at cold engine. Deviations from  $\pm 10\%$  are possible. Subject to change without notice.*

*Current information you will find on our website [www.seefrid.com](http://www.seefrid.com).*

**Symbole / Symbols**



Nennspannung [V]  
*Nominal voltage [V]*



Leerlaufdrehzahl [ $\text{min}^{-1}$ ]  
*No-load speed [rpm]*



Maximalmoment [Nm]  
*Maximum torque [Nm]*



Hubhöhe [mm]  
*Stroke [mm]*



Leerlaufgeschwindigkeit [mm/s]  
*No-load speed [mm/s]*



max. Hubkraft [N]  
*max. lift power [N]*



$\varnothing$  Motortopf [mm]  
*Motor diameter [mm]*



Motorbefestigung [mm]  
*Mounting of motor [mm]*



Hall-Sensor  
*Hall sensor*

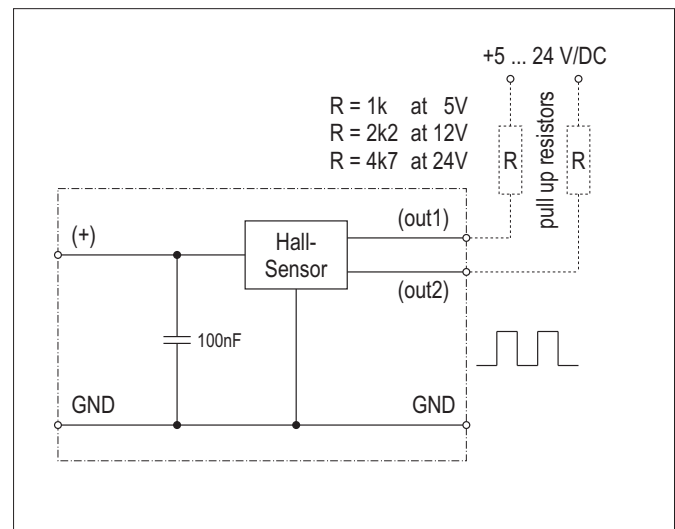
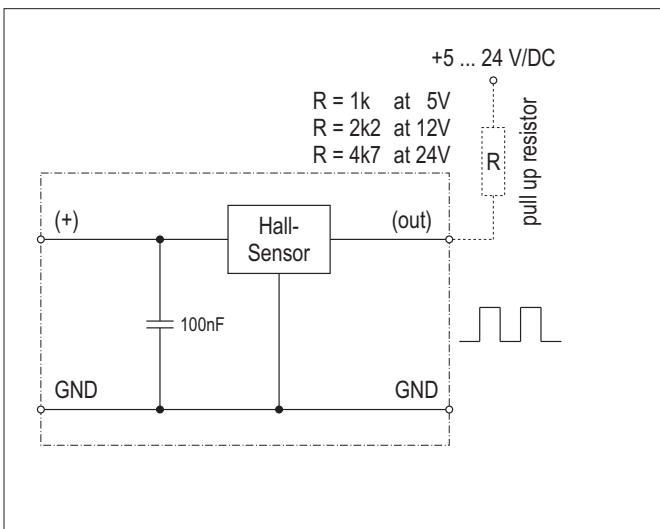


EMV Entstörung  
*EMC filter*

**Allgemeines Hall-Sensor Anschlussschema / General Hall sensor connection diagram**

- **Anschlussschema mit 1-Kanal Hall-Sensor**  
*Connection diagram with a 1-channel Hall sensor*

- **Anschlussschema mit 2-Kanal Hall-Sensor**  
*Connection diagram with a 2-channel Hall sensor*



**Umrechnungen** (für die Praxis gerundete Werte) / *Conversion (rounded values)*

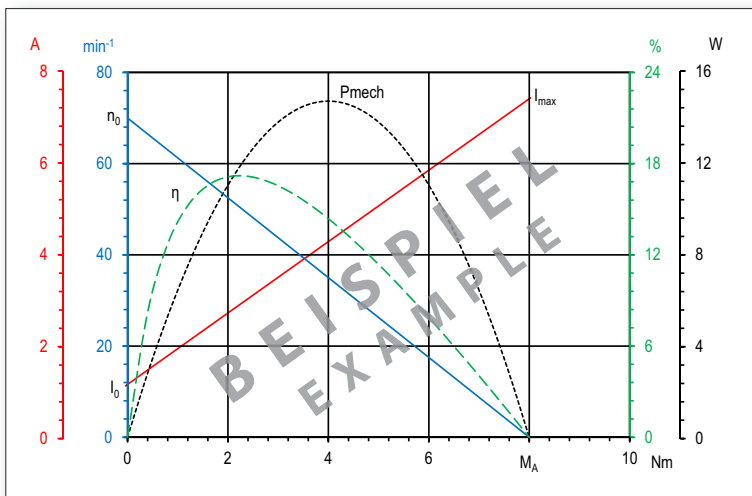
• **Kräfte** / *Forces*

1 N = 0,1 kg = 100 g                      1 kg = 10 N = 10.000 mN

• **Drehmomente** / *Torques*

1 Nm = 10.000 g/cm = 10 kg/cm                      1 kg/cm = 0,1 Nm = 10 Ncm  
 1 Ncm = 100 g/cm = 0,1 kg/cm                      1 g/cm = 1·10<sup>-4</sup> Nm = 1·10<sup>-2</sup> Ncm

**Kennlinie** / *Diagram*



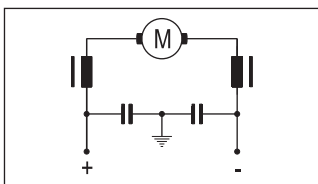
**Legende** / *Description*

- $n_0$  = Leerlaufdrehzahl / *No-load speed* [min<sup>-1</sup>]
- $\eta$  = Wirkungsgrad / *Efficiency* [%]
- $P_{mech}$  = mech. Leistung / *Mech. power* [W]
- $I_0$  = Leerlaufstrom / *No load current* [A]
- $I_{max}$  = Maximalstrom / *Max. current* [A]
- $M$  = Drehmoment / *Torque* [Nm]
- $M_A$  = Anlaufmoment / *Starting torque* [Nm]

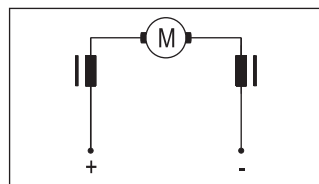
**EMV-Entstörung** / *EMC filter*

Ein Teil unserer DC-Motoren und DC-Linearantriebe sind mit Entstörkomponenten ausgestattet. Hierbei handelt es sich ausschließlich um eine Grundentstörung. Die tatsächlich notwendige Entstörung ist anwendungsabhängig zu ermitteln.

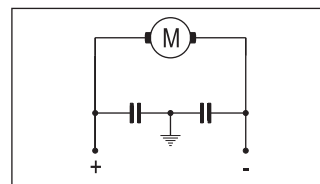
*Some of our DC motors and DC linear actuators have built-in EMC filter components. This is only a basic interference suppression. The really needed interference suppression must be determined in combination with the complete machine.*



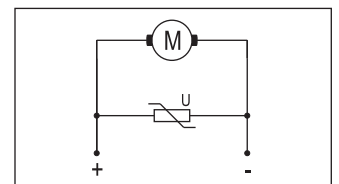
Kapazitive und induktive EMV-Entstörung. *EMC suppression with capacitor and choke.*



Induktive EMV-Entstörung. *EMC suppression with choke.*



Kapazitive EMV-Entstörung. *EMC suppression with capacitor.*



EMV-Entstörung mit einem Varistor. *EMC suppression with a varistor.*

Beispiel: / *Example:*



1,0 nF  
4,7 µH

Beispiel: / *Example:*



- nF  
4,7 µH

Beispiel: / *Example:*



1,0 nF  
- µH

Beispiel: / *Example:*



Varistor